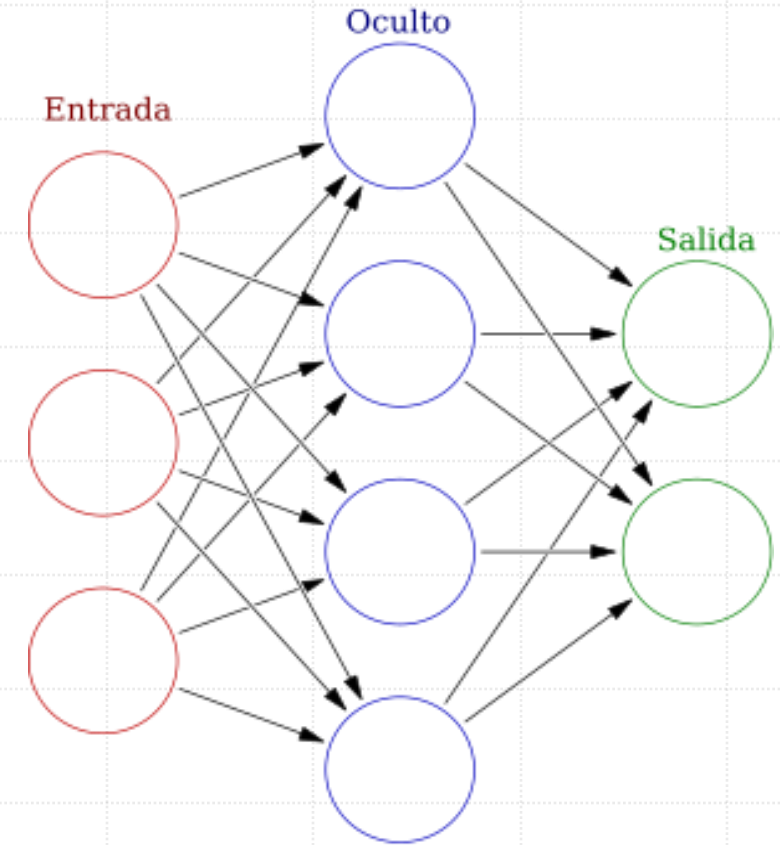


Capas densas (Fully Connected / Linear)

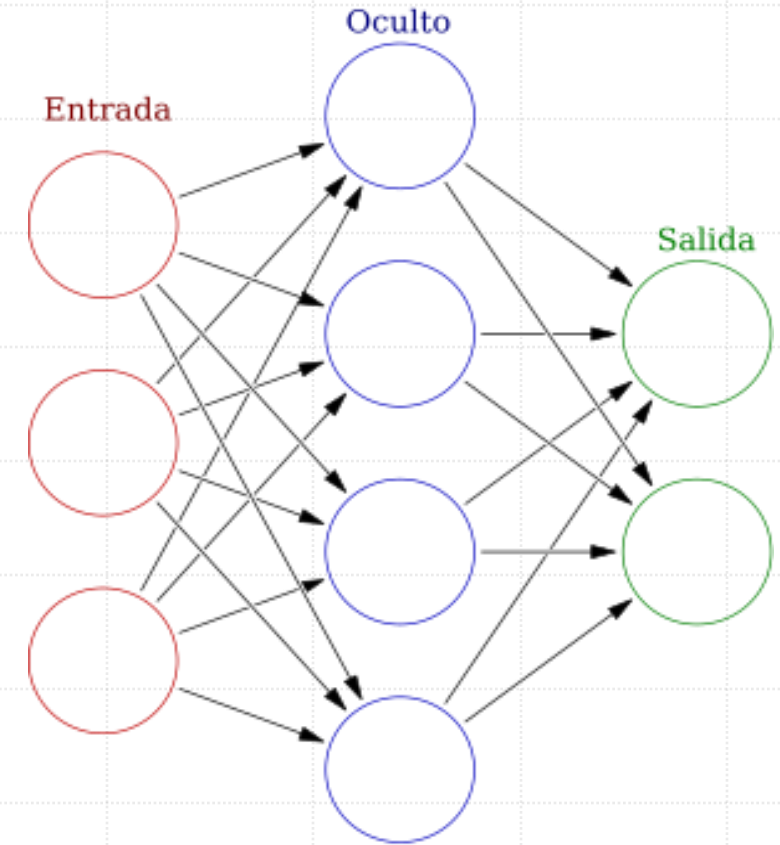
- $y = \sigma(Wx + b)$
 - $y = \text{activacion}(\text{Pesos} * \text{Input} + \text{Bias})$
- Cada neurona ve todas las entradas de la capa anterior
- Uso:
 - Datos tabulares
 - embeddings,
 - “cabezas” de clasificación al final de una CNN/transformer



Shapes: entrada/salida

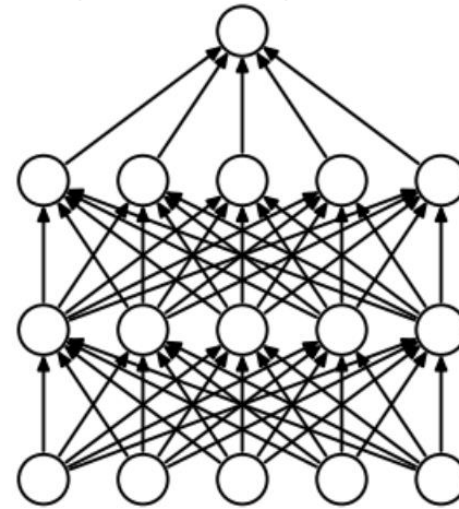
```
model = tf.keras.Sequential([  
    tf.keras.layers.Dense(input_shape=(32, 32, 3)),  
    ...  
    tf.keras.layers.Dense(10)  
])
```

- Uso:
 - Definir vector de entrada y vector de salida
 - Necesario para calcular los pesos y conexiones entre capas

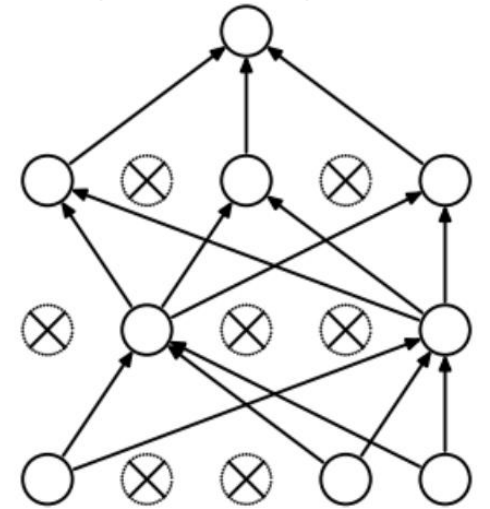


Dropout

- Durante entrenamiento **apagás neuronas al azar** para que la red aprenda patrones robustos y no “memorice”.
- Uso
 - Después de densas en MLP; en CNNs suele ir **después de bloques** o antes de la capa final de clasificación.
- Valores:
 - 0.1–0.5; más alto = más regularización



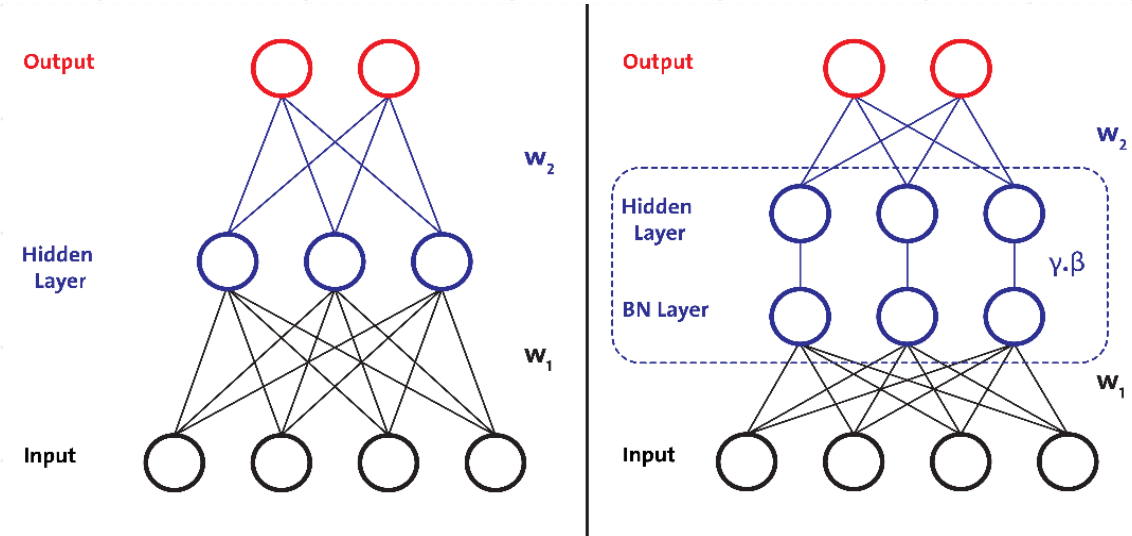
(a) Standard Neural Net



(b) After applying dropout.

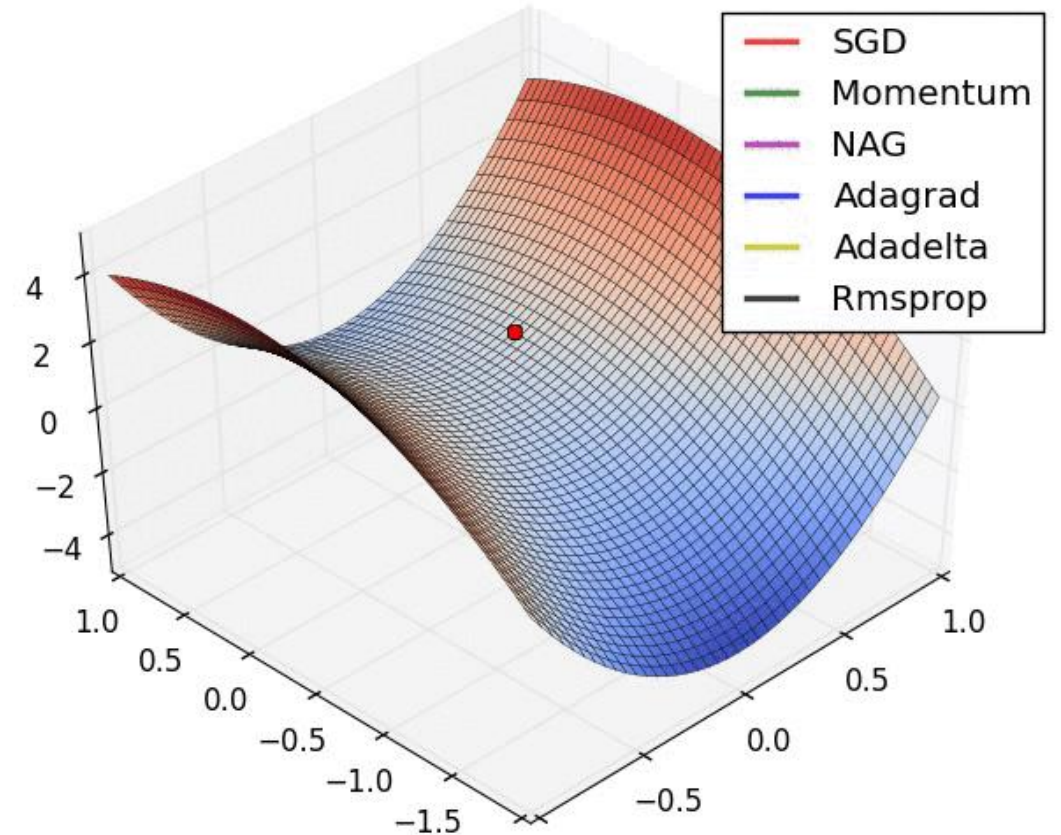
BatchNorm

- Normaliza la activación de cada canal/neuron para que el entrenamiento sea **más estable** (aprende con pasos más grandes).
- Uso
 - Acelera convergencia, permite **LR más altos**, estabiliza gradientes.



Optimizadores – ¿Qué hace un optimizador?

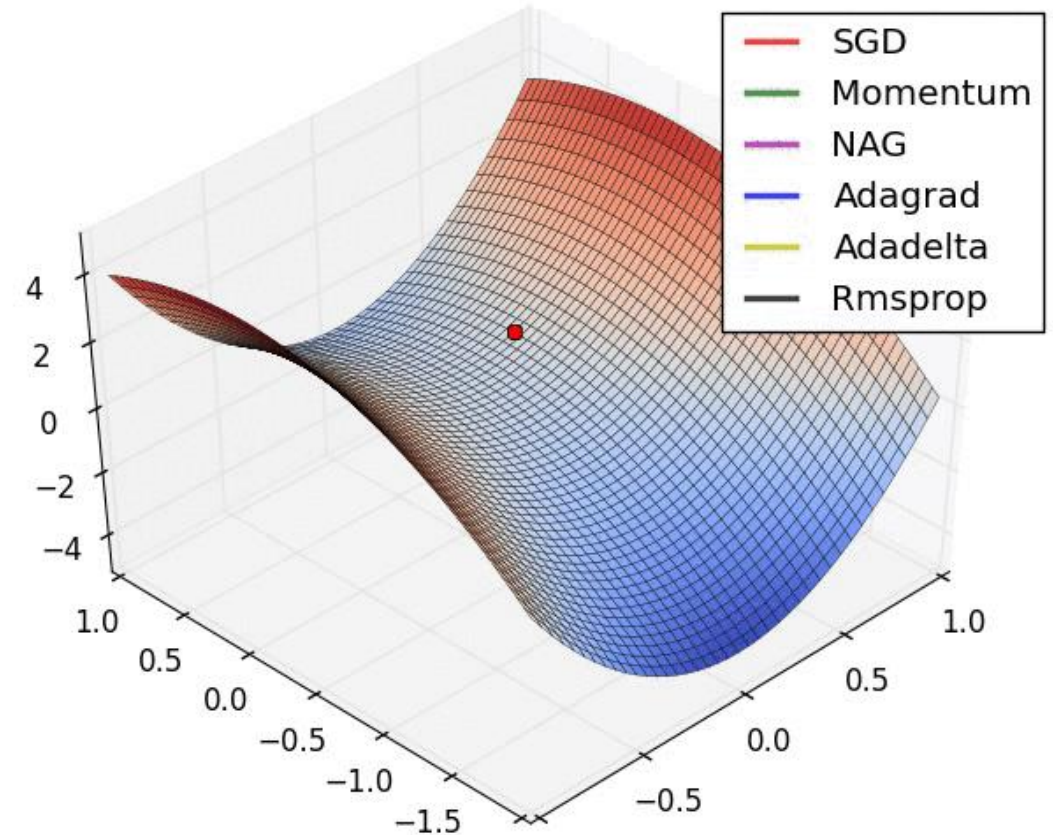
- **Objetivo:** encontrar pesos que minimicen la **función de pérdida**.
- **Componentes:**
 - **learning rate (LR)** = tamaño del paso
 - **momentum/adaptativo** = cómo “suaviza” o adapta el paso por parámetro.



Optimizadores - SGD

Estás bajando una montaña con pasos de tamaño fijo (**learning rate**). Si el terreno es ruidoso, te tambaleás.

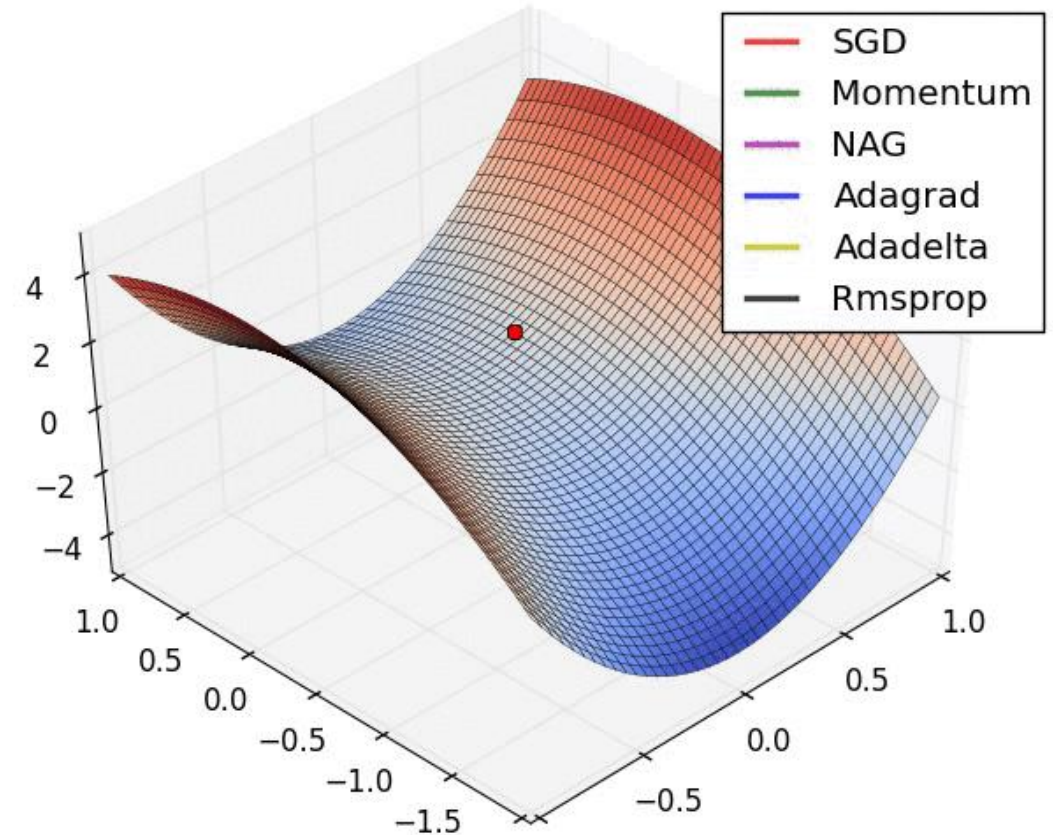
- Cuándo usarlo
 - Tenés **tiempo** para tunear **scheduler** y te importa **generalización** tope (suele ganar a largo plazo en visión).
- Hiperparámetros útiles
 - lr: empezar **alto**
 - momentum: 0.9 (default sólido).
 - nesterov: True puede ayudar a converger un poco mejor



Optimizadores - Adam

Cada peso tiene su **propio paso**; si un peso ve gradientes grandes o ruidosos, **se ajusta** para no pasarse.

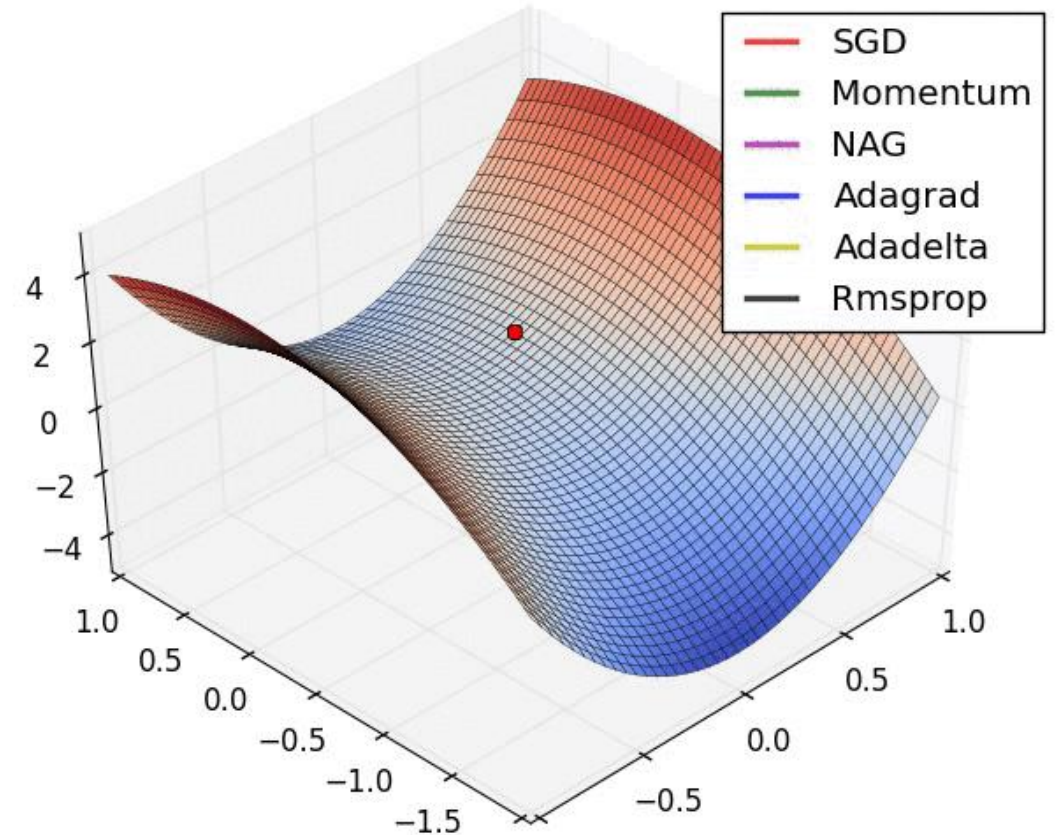
- Cuándo usarlo
 - **Baseline** rápido cuando querés resultados razonables **sin mucho tuning**.
- Hiperparámetros útiles
 - lr: **1e-3** suele ser buen inicio.
 - betas: (0.9, 0.999) default; rara vez cambiarlos.
 - eps: 1e-8 (estabilidad numérica).



Optimizadores - AdamW

Es Adam, pero el “freno” de **weight decay** está **separado** de cómo calcula sus pasos adaptativos. Regulariza **mejor**.

- Cuándo usarlo
 - Querés lo “mejor de dos mundos”: **convergencia rápida + mejor generalización** que Adam.
- Hiperparámetros útiles
 - lr: **$3e-4$** (inicio típico); si subís, subí de a poco.
 - weight_decay: **$1e-2$** (suele funcionar bien).
 - betas: $(0.9, 0.999)$; eps= $1e-8$.



Callbacks- Early Stopping: parar a tiempo

Evita entrenar de más cuando validación ya no mejora → ahorra tiempo y overfitting.

- Parámetros
 - monitor (ej. `val_loss` o `val_macro_f1`)
 - patience (p. ej. 5), mode (min o max)..

Callbacks- LR Schedulers

Subir/bajar el paso con intención

- **StepLR**: baja LR en escalones → simple, efectivo con SGD.
- **Cosine Annealing**: decae suavemente; evita saltos bruscos; **muy común** con AdamW.
- **OneCycle/Cyclical**: sube-baja el LR dentro de un rango para **salir de mesetas**.

Callbacks- Checkpoints



Guardar siempre el **mejor** por validación (no el último).

Reproducibilidad: poder retomar entrenamientos cortados y/o finetunear modelos entrenados.

TensorBoard: ver es entender

